

2004 年度 入学試験 一般教育科目 (英語なし)

第 1 問

(1) n 個の n 次元列ベクトル $u_j (j = 1, \dots, n)$ を用いて、行列 U を $U = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ で定義するとき、 U がユニタリ行列ならば、 $\{u_j\}$ は正規直交系をなすことを示せ。

(2) A を実対称行列、 $x = (x_1, \dots, x_n)^T$ を n 次元ベクトルとする。ただし、 T は転置を表す。このとき実 2 次形式 $\phi(x) = x^T A x$ に対し適当な直交変換 $x = P y$ を行うと、対角行列 B を用いて $\phi = y^T B y = \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i^2$ の標準形に変換できる。

$\phi(x) = 4x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_1 x_2 + 2x_2 x_3 - 2x_3 x_1$ について、 $A, P, \lambda_i (i = 1, 2, 3)$ を求め標準形で表せ。

(3) A を n 次実対称行列として、次の微分方程式を考える。

$$\frac{dx}{dt} = Ax$$

このとき、スカラー関数 $\Phi(x)$ を用いて $\frac{dx}{dt} = -\Delta_x \Phi(x)$ と書けることを $\Phi(x)$ の具体形とともに示せ。ただし、 $\frac{dx}{dt} = (\frac{dx_1}{dt}, \dots, \frac{dx_n}{dt})^T$, $\Delta_x \Phi = (\frac{\partial \Phi}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial \Phi}{\partial x_n})^T$ である。

(4) 設問 (3) で軌道 $x(t)$ に沿った Φ の微分 $d\Phi(x(t))/dt$ は、 $\frac{d\Phi(x(t))}{dt} \leq 0$ を満たすことを示せ。また、任意の $x (x \neq 0)$ に対し $\Phi > 0$ が成り立つならば、解軌道は最終的に $x = 0$ に漸近することを示せ。

第 2 問

$f(x, t)$ についての偏微分方程式

$$\frac{\partial f}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x}(xf) + D \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \quad \dots (1)$$

を考える.

f および $\partial f / \partial x$ は、 $x \rightarrow \pm\infty$ に対して十分速やかに 0 に収束する. また、 D は正の定数とする.

(1) x についての f の定積分

$$I = \int_{-\infty}^{\infty} f(x, t) dx$$

が保存されること、すなわち $dI/dt = 0$ であることを示せ.

(2) 原点 $x = 0$ を中心とするガウス分布関数

$$g(x, \sigma) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-x^2/(2\sigma^2)} \quad (\sigma \text{ は正の定数})$$

が、はじめの偏微分方程式の定常解 (すなわち、 $\partial f / \partial t = 0$) であるとき、 σ はどう表せるか.

(3) 中心 $X(t)$ 、標準偏差 $\sigma(t)$ (X および σ は t の関数) のガウス分布関数

$$f(x, t) = g(x - X(t), \sigma(t))$$

が、はじめの偏微分方程式の解になるために、 $X(t)$ および $\sigma(t)$ の満たすべき常微分方程式を求めよ.

(4) はじめの偏微分方程式を、初期条件 $f(x, 0) = \delta(x - 1)$ のもとで解き、 $t \rightarrow \infty$ において設問 (2) で求めた定常解に近づくことを示せ。(デルタ関数 $\delta(x - 1)$ は、 $g(x - 1, \sigma)$ の $\sigma \rightarrow 0$ の極限であることを考慮せよ.)

第 1 問 解答

(1)

$$U = (\vec{u}_1 \quad \vec{u}_2 \quad \cdots \quad \vec{u}_n) \text{ と書くと、} U^* = \begin{pmatrix} \vec{u}_1^* \\ \vec{u}_2^* \\ \vdots \\ \vec{u}_n^* \end{pmatrix} \text{ である。}$$

U がユニタリ行列であるから、

$$U^*U = \begin{pmatrix} \vec{u}_1^* \cdot \vec{u}_1 & \vec{u}_1^* \cdot \vec{u}_2 & \cdots \\ \vec{u}_2^* \cdot \vec{u}_1 & \vec{u}_2^* \cdot \vec{u}_2 & \cdots \\ \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix} = E$$

各成分を見れば、題意は証明された。

(2)

$$\phi = \vec{x}^T A \vec{x} = \vec{y}^T P^T A P \vec{y}$$

適当な直交行列 P を用いて、A を対角化する。固有ベクトルが互いに直交することを利用する。まず A の固有値、固有ベクトルを求め、それを使って基底の変換をする。

$$A = \begin{pmatrix} 4 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \text{ から固有値を求めると、}$$

$$\text{固有値 } \lambda = 1 \text{ に対して、固有ベクトル } \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\text{固有値 } \lambda = 2 \text{ に対して、固有ベクトル } \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{固有値 } \lambda = 5 \text{ に対して、固有ベクトル } \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

である。P を求めるには、P が直交変換であることに注意して、P の各列をノルム 1 の固有ベクトルにする。よって

$$P = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$$

(3)

$n=3$ くらいで実験するのが、わかりやすいかと思われる。

A の成分を a_{ij} のように書くことにする。

成分で書くと、

$$x_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3$$

$$x_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3$$

$$x_3 = a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3$$

積分して、

$$x_1 = a_{11} \frac{x_1^2}{2} + a_{12}x_1x_2 + a_{13}x_1x_3 + f(x_2, x_3)$$

$$x_2 = a_{21}x_1x_2 + a_{22} \frac{x_2^2}{2} + a_{23}x_1x_3 + f(x_1, x_3)$$

$$x_3 = a_{31}x_1x_3 + a_{32}x_2x_3 + a_{33} \frac{x_3^2}{2} + f(x_1, x_2)$$

ただし f は任意の関数でよい。A は対角行列であることに注意すると、次のようにすればよいことがわかる。

$$\begin{aligned} \Psi(x) &= -\left(\sum_{i=1}^n a_{ii} \frac{x_i^2}{2} + \sum_{i \neq j} a_{ij} \frac{x_i x_j}{2}\right) \\ &= -\sum_{i,j} a_{ij} \frac{x_i x_j}{2} \end{aligned}$$

(4)

$$\frac{dx}{dt} = A\vec{x} = -\nabla_x \Psi(\vec{x})$$

から直接示そうとすると、成分計算がごちゃごちゃになって、ちょっと難しい。

ここは (2) を使って、基底の変換をする。

$$\vec{x} \rightarrow P\vec{y}$$

とすると、

$$P^{-1}\nabla_x \rightarrow \nabla_y$$

であり、 Ψ がスカラーなので変換を受けないことに注意すると、

$$\frac{dy}{dt} = P^{-1}APy = -\nabla_y \Psi(\vec{y})$$

となり、 Ψ を対角化した、

$$\Psi = -\sum_i \lambda_i \frac{y_i^2}{2} \quad \dots (1)$$

だけで考えればいいことになる。こうしておけば、直接計算して、

$$\frac{d\Psi(y(t))}{dt} = -\sum_i \lambda_i y_i \frac{dy_i}{dt} = +\sum_i \lambda_i y_i \frac{\partial \Psi(y)}{\partial y_i} = -\sum_i \lambda_i^2 y_i^2 \leq 0 \quad \dots (2)$$

で問題の前半は終わった。

また、任意の $x(x \neq 0)$ に対して $\Psi > 0$ が成り立つとき、(1) 式から \dot{y} は負。すると (1) 式の言っていることは、 y が中心 $y=0$ から離れるほど、二次関数的に単調にポテンシャルが増加することである。式 (2) の意味は、「解曲線に沿ったポテンシャルの時間変化は、マイナス」つまり、「ポテンシャルの低いほうへ y は移動」であるから、解軌道は最もポテンシャルの低い $y=0$ へ漸近する。

第2問 解答

偏微分方程式

$$\frac{\partial f}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x}(xf) + D\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \quad \dots (1)$$

を考える.

ただし、条件として

- $f, \partial f/\partial x$ が, $x \rightarrow \pm\infty$ に対して十分速やかに 0 に収束する.
- D は正の定数

が与えられている.

(1)

$$I = \int_{-\infty}^{\infty} f(x, t) dx \quad \dots (2)$$

として, $dI/dt = 0$ を示す.

$$\begin{aligned} \frac{dI}{dt} &= \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\partial f}{\partial t} dx \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{\partial}{\partial x}(xf) + D\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \right) dx \\ &= \left[xf + D\frac{\partial f}{\partial x} \right]_{-\infty}^{\infty} \quad \dots (3) \end{aligned}$$

条件より,

$$xf \rightarrow 0 (x \rightarrow \pm\infty) \quad \dots (4)$$

$$x\frac{\partial f}{\partial x} \rightarrow 0 (x \rightarrow \pm\infty) \quad \dots (5)$$

であるから, $\dots (5)$ に代入して, $dI/dt = 0$ が云える. □

(2)

$$g(x, \sigma) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-x^2/(2\sigma^2)} \quad \dots (6)$$

に対して,

$$\frac{\partial}{\partial x}(xg) + D\frac{\partial^2 g}{\partial x^2} = 0 \quad \dots (7)$$

であるための σ の条件を求める.

計算すると,

$$\frac{\partial g}{\partial x} = -\frac{x}{\sigma^2} g \quad \dots (8)$$

$$\frac{\partial^2 g}{\partial x^2} = -\frac{g}{\sigma^2} + \frac{x^2}{\sigma^4} g \quad \dots (9)$$

であることから、… (9) にこれらを代入すると、

$$g - \frac{x^2}{\sigma^2}g + D \left[\frac{x^2}{\sigma^4}g - \frac{g}{\sigma^2} \right] = 0$$

$$\iff \left(1 - \frac{D}{\sigma^2} \right) \left(1 - \frac{x^2}{\sigma^2} \right) g = 0 \quad \dots (10)$$

これが x に関わらず成立するので、 $1 - D/\sigma^2 = 0$ が云える。

$$\therefore \sigma = \sqrt{D} \quad \square \quad \dots (11)$$

(3)

ガウス分布関数

$$f(x, t) = g(x - X(t), \sigma(t)) \quad \dots (12)$$

が… (12) の解になるための条件を考える。

… (12) の f の微分は

$$\frac{\partial f}{\partial t} = \left[\frac{1}{\sigma(t)^3} \left\{ (X(t) - x)^2 \frac{d\sigma}{dt} - \sigma(t)(X(t) - x) \frac{dX}{dt} \right\} - \frac{1}{\sigma(t)} \frac{d\sigma}{dt} \right] g(x - X(t), \sigma(t)) \quad \dots (13)$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = -\frac{x - X(t)}{\sigma(t)^2} g(x - X(t), \sigma(t)) \quad \dots (14)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \left[\frac{(x - X(t))^2}{\sigma(t)^4} - \frac{1}{\sigma(t)^2} \right] g(x - X(t), \sigma(t)) \quad \dots (15)$$

となるので、これを… (15) に代入して、

$$\left(\frac{1}{\sigma(t)^3} \frac{d\sigma}{dt} \right) x^2 + \left(\frac{1}{\sigma(t)^2} \frac{dX}{dt} - \frac{2X(t)}{\sigma(t)^3} \frac{d\sigma}{dt} \right) x + \left\{ \left(\frac{X(t)^2}{\sigma(t)^3} - \frac{1}{\sigma(t)} \right) \frac{d\sigma}{dt} - \frac{x(t)}{\sigma(t)^2} \frac{dX}{dt} \right\}$$

$$= \left(\frac{D}{\sigma(t)^4} - \frac{1}{\sigma(t)^2} \right) x^2 + \left(\frac{X(t)}{\sigma(t)^2} - \frac{2DX(t)}{\sigma(t)^4} \right) x + \left\{ 1 + D \left(\frac{X(t)^2}{\sigma(t)^4} - \frac{1}{\sigma(t)^2} \right) \right\} \quad \dots (16)$$

を得るが、これが x によらずに成り立つための条件は各係数が等しいことであるので、結果として、

$$\frac{d\sigma}{dt} = \frac{D}{\sigma} - \sigma \quad \dots (17)$$

$$\frac{dX}{dt} = -X \quad \dots (18)$$

を得る。□

(4)

常微分方程式… (17)、… (18) を初期条件 $\sigma(t) = 0, X(t) = 1$ の下で解けばよい。

常微分方程式… (17) の一般解は、

$$\sigma(t) = \sqrt{D \pm \exp\{-2(t - C)\}} \quad (C \text{ は任意定数}) \quad \dots (19)$$

であるから、初期条件より、

$$\sigma(t) = \sqrt{D(1 - \exp(-2t))} \quad \dots (20)$$

が解である。

同様にして、

$$X(t) = \exp(-t) \quad \dots (21)$$

がわかる。

したがって、 $x \rightarrow \infty$ で、 $\sigma \rightarrow \sqrt{D}, X \rightarrow 0$ であるから、確かに解は、 $g(x, \sqrt{D})$ 、すなわち (2) でもとめた定常解に近づくことになる。□